

2026 MPS 机器人模块设计大赛

参赛说明及评奖细则

一、大赛评委

本次大赛评委由 MPS 资深工程师和 EEWorld 资深工程师组成，大赛评委根据提交资料和下方评奖细则评选出大赛入围名单和获奖名单。

二、大赛日程

大赛报名，提交创意	2026 年 3 月 23 日—4 月 30 日
遴选、公布入围名单	2026 年 5 月 1 日—5 月 13 日
MPS 邮寄物料	2026 年 5 月 14 日—5 月 17 日
灵感生长！DIY 过程及最终作品提交	2026 年 5 月 18 日—7 月 31 日
评奖、颁奖	2026 年 8 月 1 日—8 月 31 日

三、创意入围评选标准

1. 申请信息是否齐全（含跟帖创意信息和大赛样片申请信息表）；
2. 项目描述明确，且基于所选物料切实可行；
3. 创意作品所用物料必须包含所选必用物料，其他物料可自备。

四、作品获选资格

1. 原创性：作品必须在 MPS 原创首发，否则不予评选；
2. 真实性：作品所用物料必须将大赛必选物料作为项目重点，切实应用到物料功能，否则不予评选；
3. 完整性：作品能够证明完成既定项目，否则不予评选；
4. 所用必选物料必须是由 MPS 在大赛期间邮寄的物料。

五、作品提交

(一) 提交形式

作品提交帖：在>> [MPS 技术论坛—市场应用解决方案机器人板块](#)，以发帖形式提交作品。

(二) 作品帖和分享帖所用素材说明

为避免产生版权纠纷，作品帖和分享帖中（含演示视频）文字、图片、声音等素材的做如下说明：

- (1) 文字（如文案、字幕等）及自制图片字体，请务必使用思源黑体，以防出现字体侵权产生赔偿的情况；
- (2) 请使用自拍等原创图片和声音，如果使用非原创。

(三) 提交内容

请按照下方顺序提交作品内容，第一至第六项内容为必写项，第七项不做强制要求。

1、作品简介（100-200 字）

- (1) 作品名称、作者（MPS 用户名）、作品照片；
- (2) 作品功能介绍；
- (3) 物料清单及简介，如使用的板卡、芯片、模块等。

2、系统框图

内容包含设计思路、系统软硬件介绍及实现框图，以图文结合的方式展示。

3、各部分功能说明

各部分实现的功能说明及讲解，以图文结合的方式展示。

4、作品源码

作品源码及说明，可直接将作品源码压缩包上传到作品提交帖中。

5、作品功能演示视频

拍摄要求：横屏拍摄，时长 3 分钟以上，人声介绍

拍摄内容：

- (1) 简短的自我介绍
- (2) 作品所用物料实物展示（如必选物料）、应用方向及应用场景
- (3) 设计思路（用哪些物料实现了哪些功能）

(4) 作品实物功能演示

6、项目总结

项目文字总结、帖子分享链接汇总等

7、其他

六、作品评选标准

1. 评选采用计分制度，总分 110 分。

2. 本次大赛采用合规系数、基础分与作品内容质量权重系数、附加分相结合的方式来计算作品最终得分，即：

作品得分=合规系数×（基础分×作品内容权重系数+附加分）。

(1) 合规系数：本项得分非 1 则 0

评估作品是否合规，具体内容包括：

- 最终提交作品项目是否真实，所提交的参赛资料能否足以证明作品真实性；
- 是否存在抄袭（本人原创但非参赛期间新近设计或非在 MPS 首发亦视为抄袭）；
- 作品是否脱离本届大赛的命题范围；
- 设计实施时的物料选择是否符合参赛要求；
- 作品提交时与创意提交是否一致、作品基本功能是否实现；
- 作品是否涉及侵犯他人知识产权或商业秘密，被权利人主张权利的。

以上如有一项不符合要求，则合规系数得分为 0，即作品总得分为 0，作品失去参与评选资格。

(2) 基础分数标准（满分 100 分）

- 创新性(30 分)：作品创意是否新颖、独特、有趣味性等角度考虑；
- 实用性（40 分）：作品功能完整，切实有用、可用；
- 技术表现水平（30 分）：综合评估作品整体设计水平、必选物料的核心功能使用程度及水平、所用软硬件的成熟度等。

(3) 作品内容质量权重系数（总和为 100%）

- 作品简介（10%）

- 系统框图（10%）
- 作品各部分功能设计详细说明（40%）
- 作品源码（必须可下载）及相关说明（20%）
- 作品功能演示视频（20%）

(4) 附加分项(10分)

① 分享进度、心得&互动：大赛期间，在>>[MPS 技术论坛—市场应用解决方案机器人板块](#)，按大赛作品内容及时发帖与网友互动，就本人及其它参赛作品，积极参与技术讨论，并发表具有建设性的积极言论者（如解决问题等），将酌情予以加分。

② 分享的内容中，合理使用 AI 工具完成作品设计，将酌情予以加分。

七、奖项设置

一等奖 1 名，华为笔记本

二等奖 1 名，大疆无人机

三等奖 1 名，哈趣投影仪

优秀奖 4 名，正点原子数控电源 DP100

成功完赛奖，所有完成项目设计且未获得上述奖项的参与者均可获 ¥200

八、知识产权、版权等说明

1. 参与者分享内容和作品知识产权归属个人所有，参与活动即默认将分享内容授权许可 MPS、EEWorld 使用、复制、修改、汇编、发布和传播文章内容；参与活动即默认同意本活动隐私声明，MPS、EEWorld 有权了解、使用用户相关信息；
2. 参与者提交的作品资料可能会发布在 MPS 或 EEWorld 网站，请确保视频中所加字幕、背景音乐、网络图片等均可免费商用，避免追责。由此引起的版权问题将由参与者本人负责；
3. 参与大赛表示参与者同意将个人信息发送给 MPS，并同意接受来自 MPS 的新闻、资讯或活动等。

附录

大赛必用物料（必选其中至少 1 款用于作品）

官网型号写法	产品描述
MP2797	具有库仑计数功能的 7 节 至 16 节高精度电池监控器和保护器。
MP4201	100V、25A、同步双向升降压控制器，带 I2C 接口、电池充电和可调节 OCP，适用于 USB EPR 供电应用。
MPQ4589-AEC1	90V, 0.8A, 9 μ A I _Q 、同步降压 DC/DC 变换器，符合 AEC-Q100 认证。
MP5038	具有 7 个可配置 PDO 和降负荷功能的 USB PD 源控制器。
MP4501	60V、USB Type-C 端口保护器，具有 OVP 和 IEC ESD 保护。
MP4502	28V USB Type-C 端口 OVP 和 IEC ESD 保护器。
MP4583	100V、3A、8 μ A I _Q 、同步降压 DC/DC 变换器。
MPM54304	带 I2C 和 MTP 的 4V 至 16V 输入、四路 3A、3A、2A、2A 输出电源模块。
MP1918	100V、高频、半桥 GaN/MOSFET 驱动器
MPM3826C	2.7V 至 5.5V、2A、超小尺寸、超低噪声电源模块。
MPM3519	36V、10A、低 EMI、同步降压电源模块
MA600A	INL<0.6° (<0.1°)、高准确度、高带宽、可配置数字磁角度传感器。
MA730	带 ABZ 增量和 PWM 输出的 14 位非接触数字角度传感器。
MCS1806	耐压达 3kV _{RMS} 的隔离式霍尔效应电流传感器，工作电压为 500VRMS，精度为 $\pm 2.5\%$ 。
MCS1805	线性霍尔效应电流传感器，具有 OCD 功能、3kV _{RMS} 隔离电压和 580V _{RMS} 工作电压。
MP6540H	集成 PWM 和使能输入功能的 50V, 5A, 3 相功率级。
MP6543	支持 ENBL 和 PWM 输入的 12V/2A 3 相功率级
MPQ6547A-AEC1	4V 至 32V、5.5A 峰值电流、三相功率级，符合 AEC-Q100 认证。
MA782	集成唤醒角度检测功能的超小、低功耗角度传感器。